



**XcalableMP: a directive-based language  
extension for scalable  
and performance-aware parallel  
programming**

Mitsuhisa Sato

Programming Environment Research Team

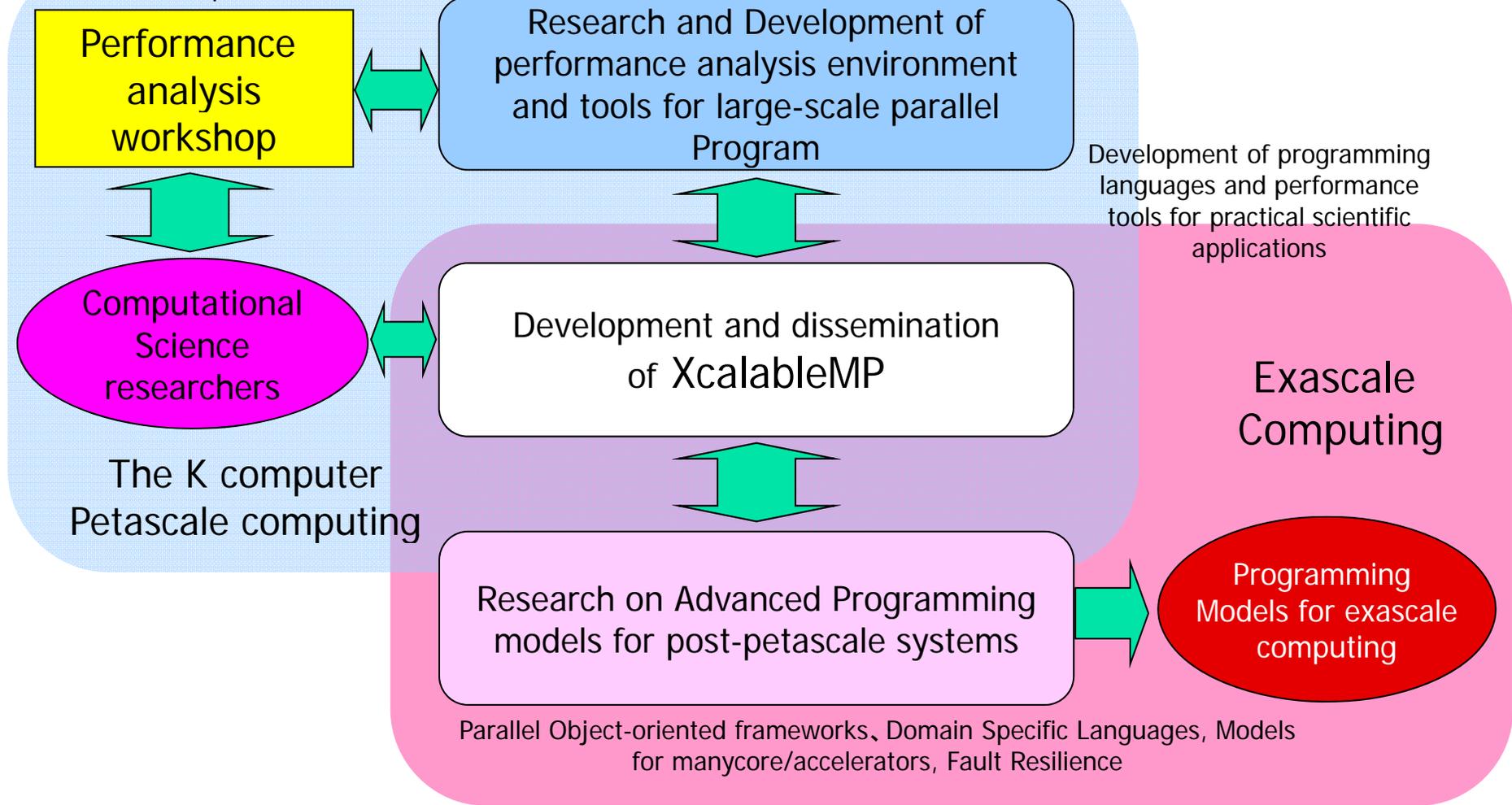
RIKEN AICS

# Research Topics in AICS Programming Environment Research Team



The technologies of programming models/languages and environment play an important role to bridge between programmers and systems. Our team conducts researches of programming languages and performance tools to exploit full potentials of large-scale parallelism of the K computer and explore programming technologies towards the next generation “exascale” computing.

A forum to collaborate with application users on performance



# もくじ



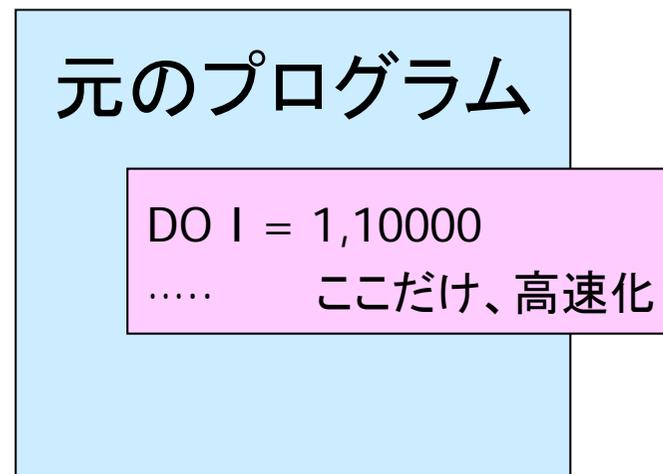
- なぜ、並列化は必要なのか
- 並列化と並列プログラミング
  
- これまでの並列プログラミング言語について
  - (OpenMP), UPC, CAF, HPF, XPF, ...
  
- XcalableMP
  - 動機、経緯
    - 並列プログラミング言語検討会 (e-scienceプロジェクト)
  - 概要
  - 現状

# 並列処理の問題点：並列化はなぜ大変か



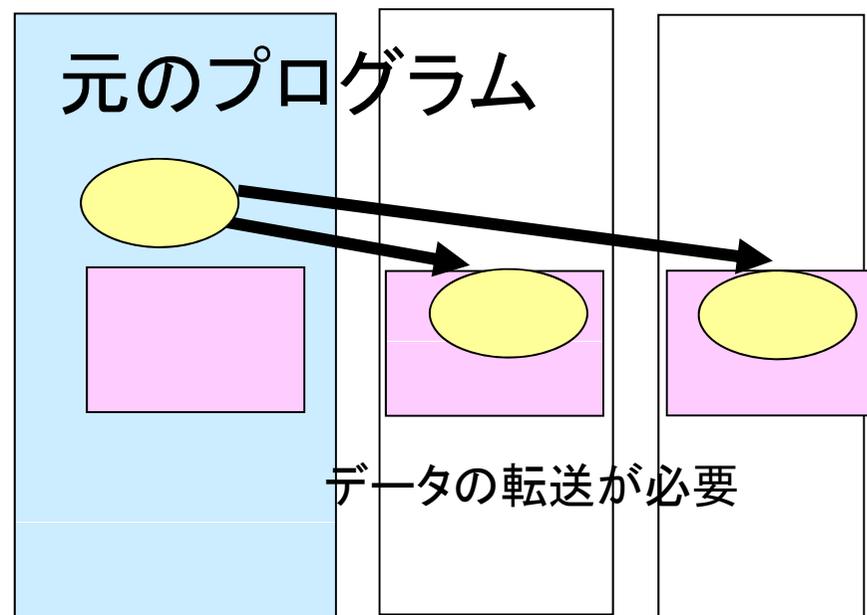
## ■ ベクトルプロセッサ

- あるループを依存関係がなくなるように記述
- ローカルですむ
- 高速化は数倍



## ■ 並列化

- 計算の分割だけでなく、通信(データの配置)が本質的
- データの移動が少なくなるようにプログラムを配置
- ライブラリ的なアプローチが取りにくい
- 高速化は数千倍—数万

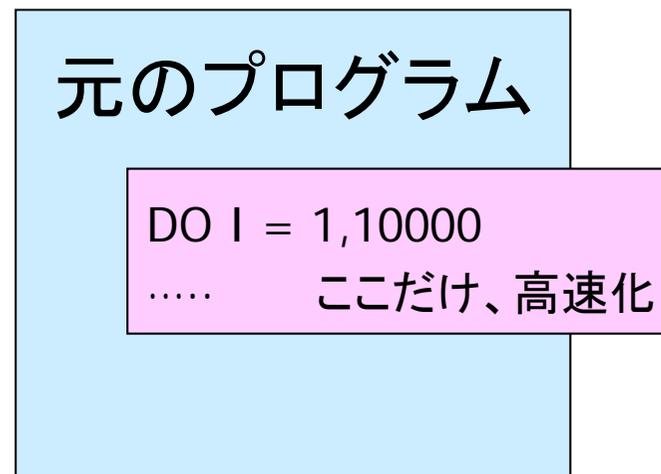


# 並列処理の問題点：並列化はなぜ大変か



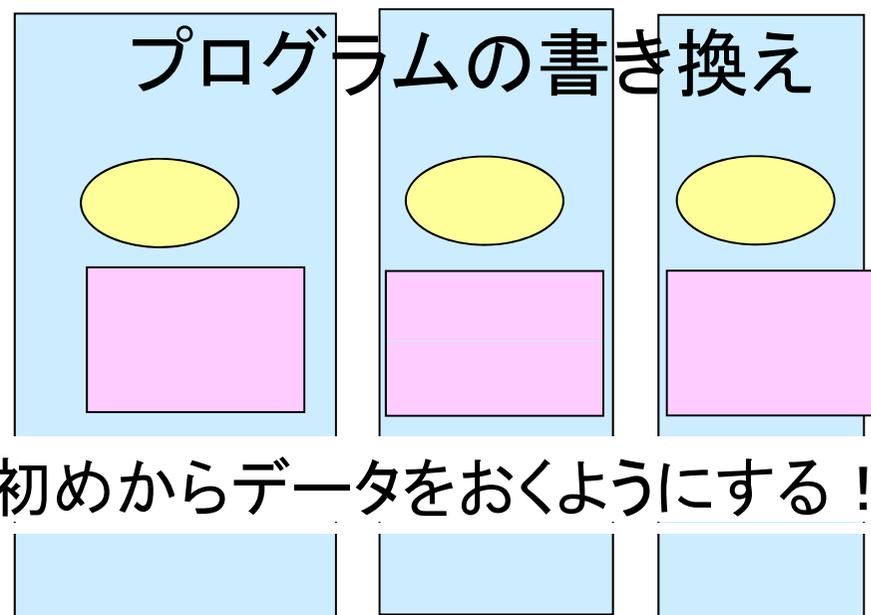
## ■ ベクトルプロセッサ

- あるループを依存関係がなくなるように記述
- ローカルですむ
- 高速化は数倍



## ■ 並列化

- 計算の分割だけでなく、通信(データの配置)が本質的
- データの移動が少なくなるようにプログラムを配置
- ライブラリ的なアプローチが取りにくい
- 高速化は数千倍～数万



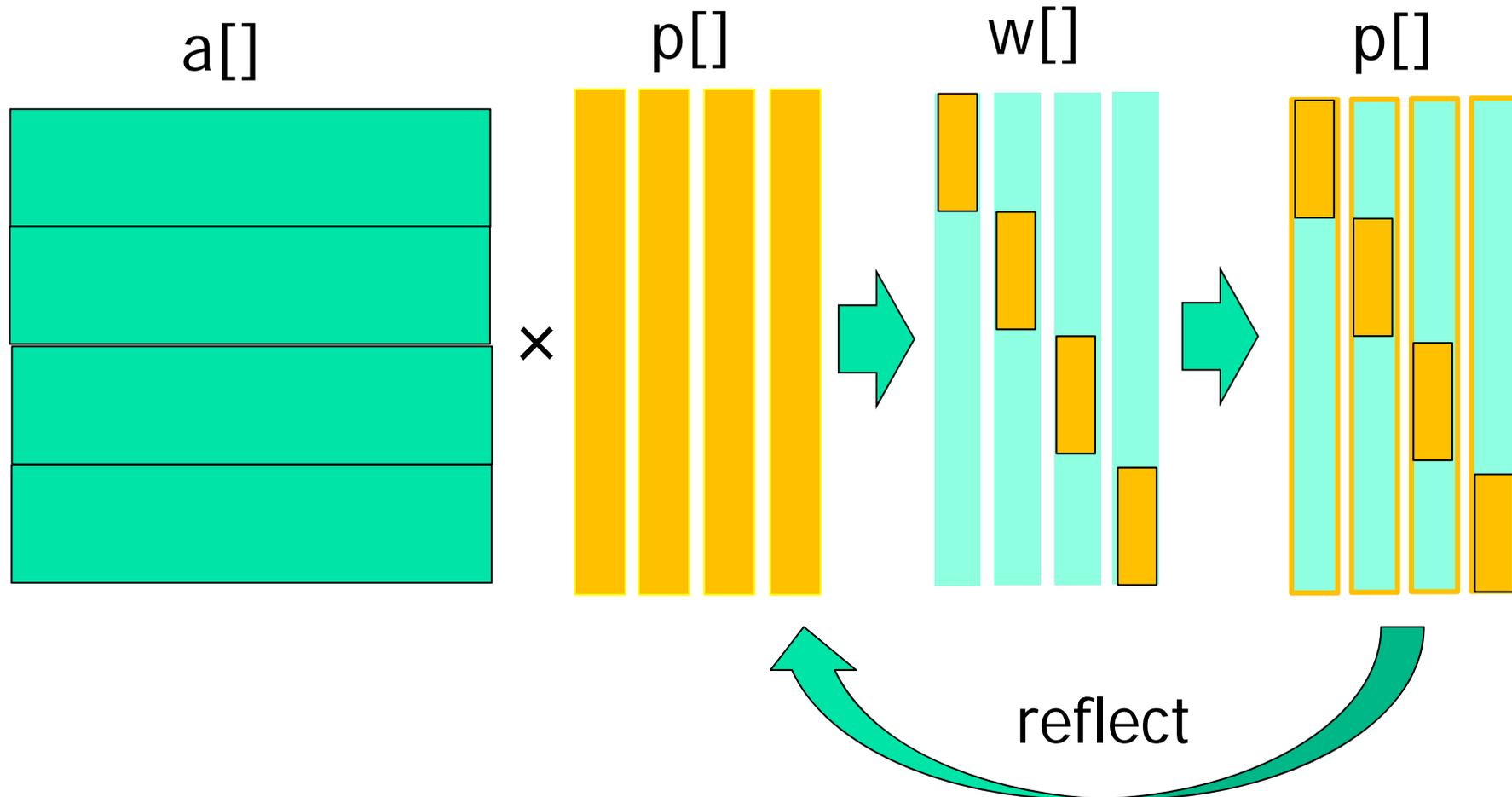
# 並列化と並列プログラミング

- 理想：自動並列コンパイラがあればいいのだが、...
- 「並列化」と並列プログラミングは違う！
- なぜ、並列プログラミングが必要か
  - ベクトル行列積を例に、...

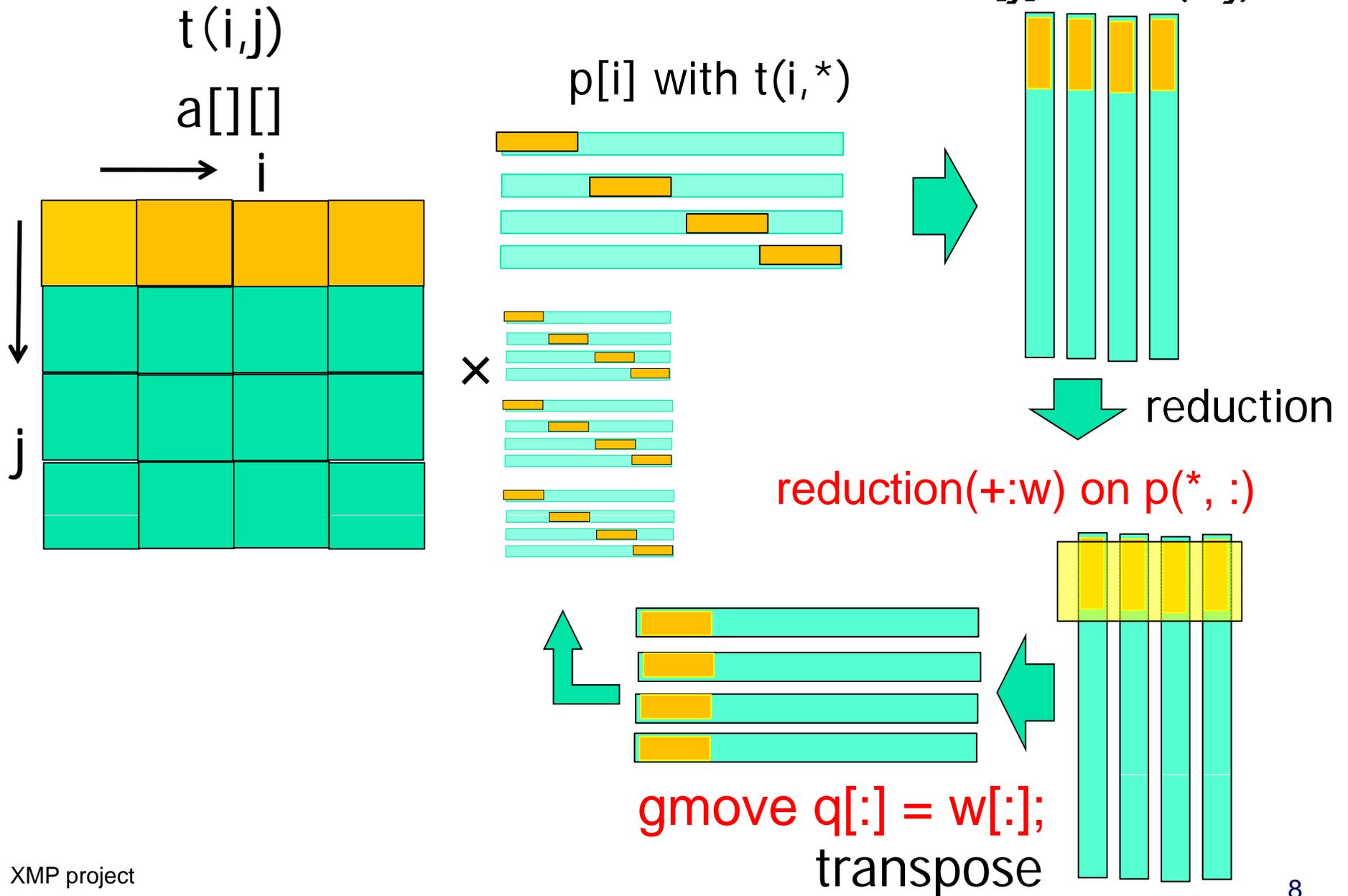
# 1次元並列化

- P[] is declared with full shadow

Full shadow



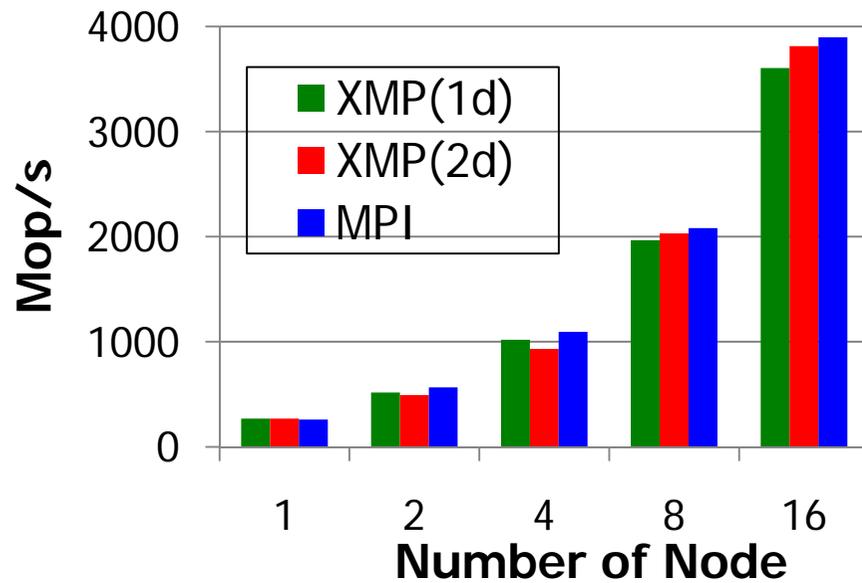
# 2次元並列化



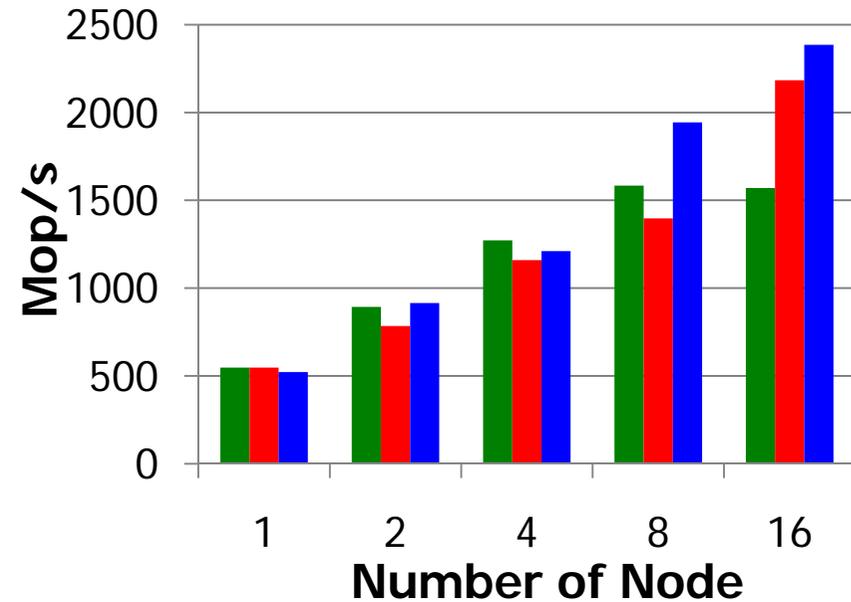
# Performance Results : NPB-CG



## T2K Tsukuba System

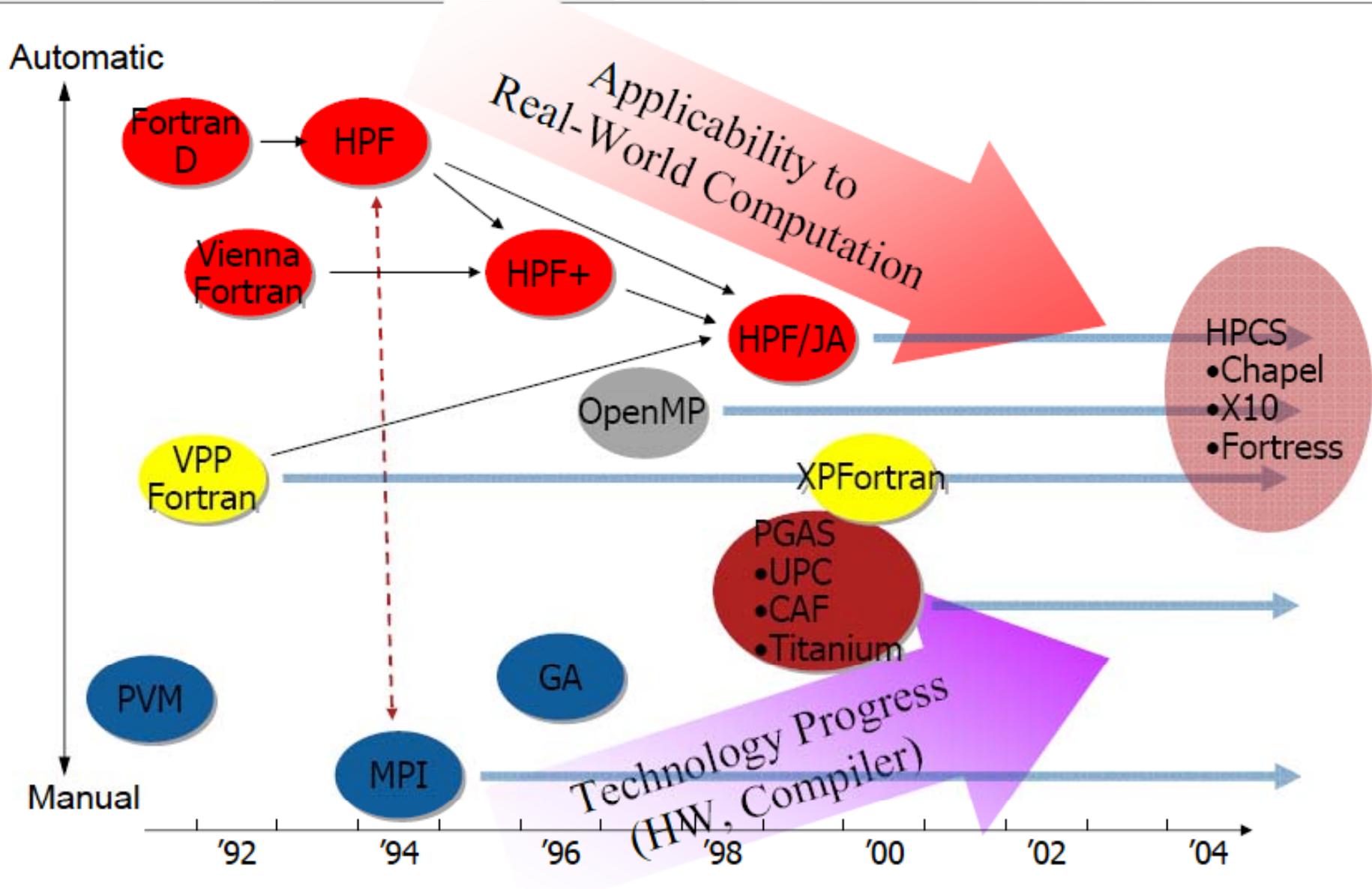


## PC Cluster



The results for CG indicate that the performance of **2D. parallelization in XMP** is comparable to that of MPI.

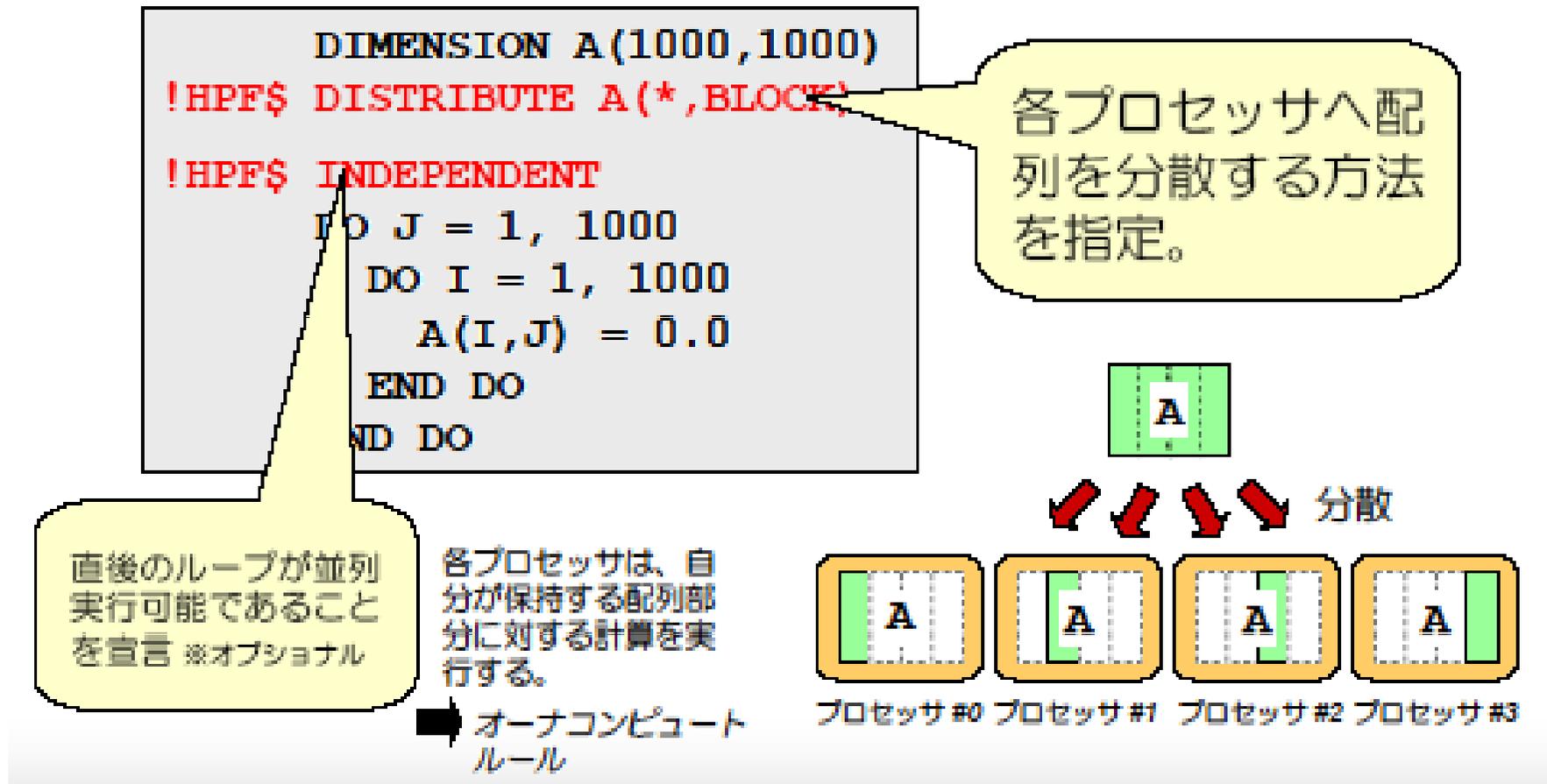
# History and Trends for Parallel Programming Languages



courtesy of K. Hotta@fujitsu, Seo@NEC

# HPF: High Performance Fortran

- Data Mapping: ユーザが分散を指示
- 計算は、owner-compute rule
- データ転送や並列実行制御はコンパイラが生成



# HPF/JA、HPF/ES

## ■ HPF/JA

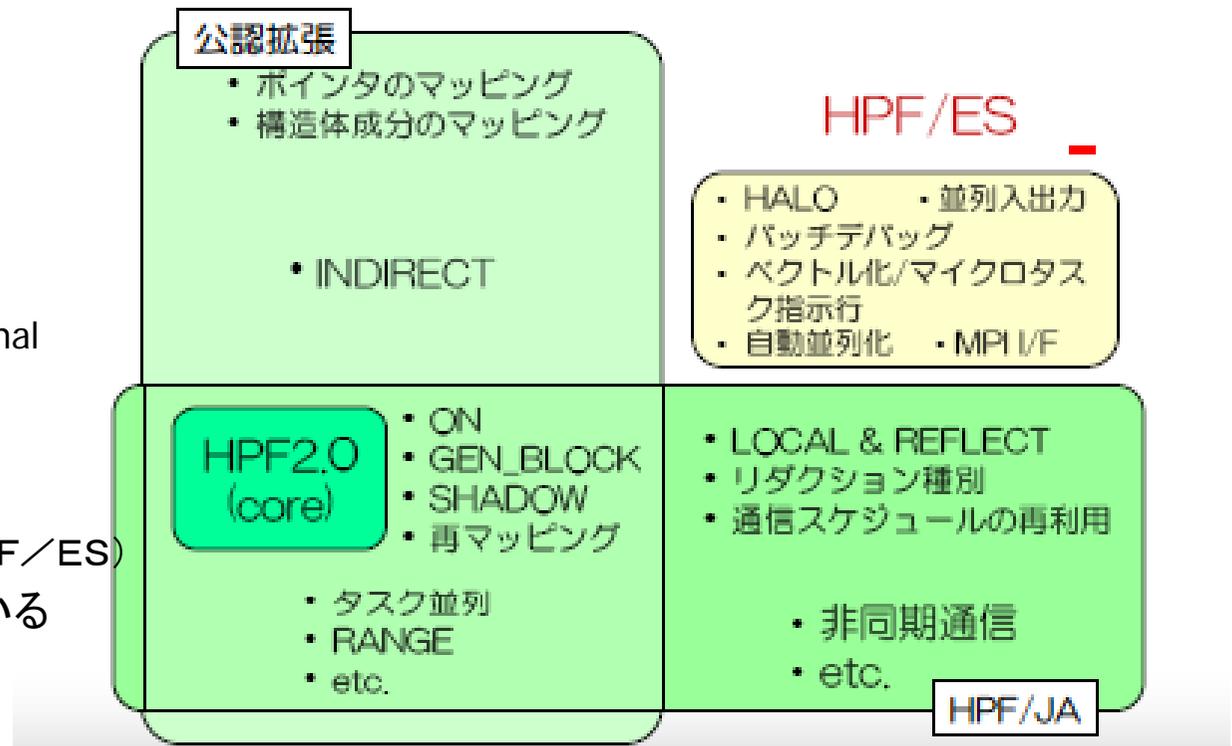
- データ転送制御directiveの拡張
  - Asynchronous Communication, Shift optimization, Communication schedule reuse
- 並列化支援の強化 (reduction等)

## ■ HPF/ES

- HALO, Vectorization/Parallelization handling, Parallel I/O

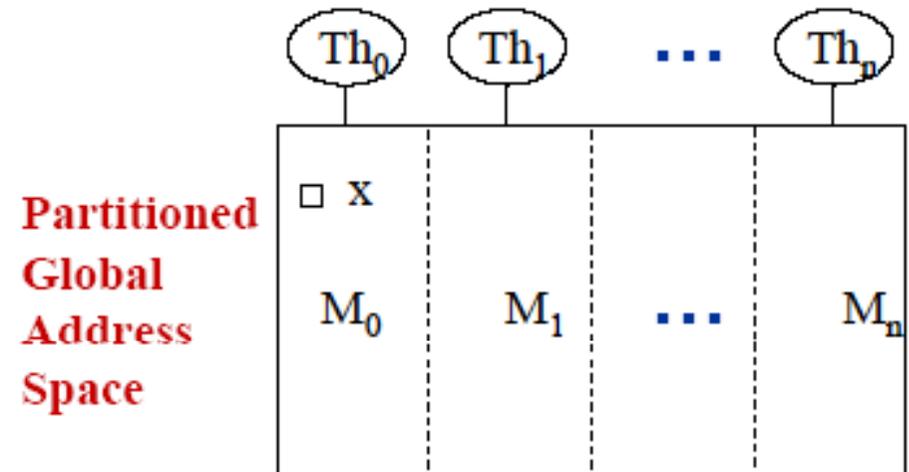
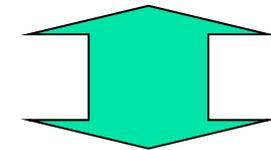
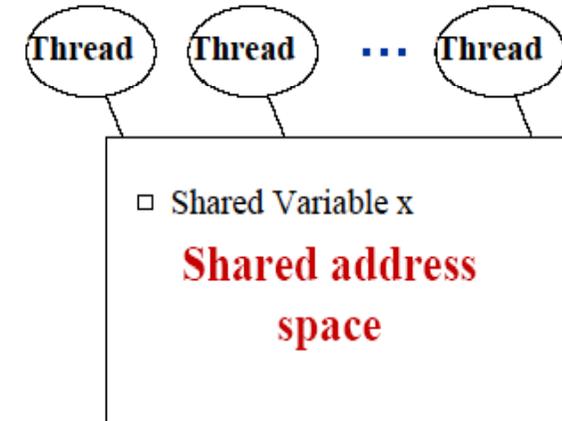
## ■ 現状

- HPFは、日本(HPFPC (HPF推進協議会))でサポートされている
- SC2002 Gordon Bell Award
  - 14.9 Tflops Three-dimensional Fluid Simulation for Fusion Science with HPF on the Earth Simulator
  - HPFそのままではない (HPF/ES)
- 国内ベンダーはサポートしている
- 米国dHPF at Rice U.



# Global Address Space Model Programming

- ユーザがlocal/globalを宣言する(意識する)
- Partitioned Global Address Space (PGAS) model
- スレッドと分割されたメモリ空間は、対応づけられている(affinity)
  - 分散メモリモデルに対応
- 「shared/global」の発想は、いろいろなところから同時に出てきた。
  - Split-C
  - PC++
  - UPC
  - CAF: Co-Array Fortran
  - (EM-C for EM-4/EM-X)
  - (Global Array)



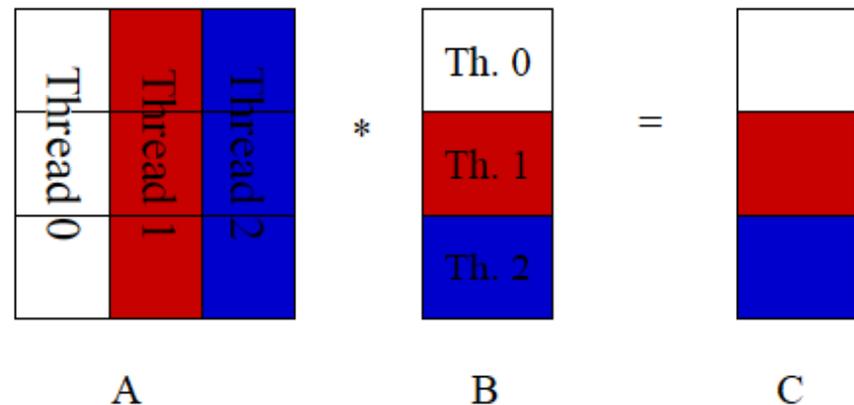
# UPC: Unified Parallel C

- Unified Parallel C
  - Lawrence Berkeley National Lab.を中心に設計開発
- Private/Shared を宣言
- SPMD
  - MYTHREADが自分のスレッド番号
  - 同期機構
    - Barriers
    - Locks
    - Memory consistency control
- User's view
  - 分割されたshared spaceについて、複数のスレッドが動作する。
  - ただし、分割されたshared spaceはスレッドに対してaffinityを持つ。

## 行列積の例

```
#include <upc_relaxed.h>
shared int a[THREADS][THREADS];
shared int b[THREADS], c[THREADS];

void main (void) {
    int i, j;
    upc_forall(i=0;i<THREADS;i++){
        c[i] = 0;
        for (j=0; j<THREADS; j++)
            c[i] += a[i][j]*b[j];
    }
}
```



# CAF: Co-Array Fortran

- Global address space programming model

- one-sided communication (GET/PUT)

- SPMD 実行を前提

- Co-array extension

- 各プロセッサで動くプログラムは、異なる”image”を持つ。

```
real, dimension(n)[*] :: x,y
```

```
x(:) = y(:)[q]
```

qのimageで動くyのデータをローカルなxにコピーする(get)

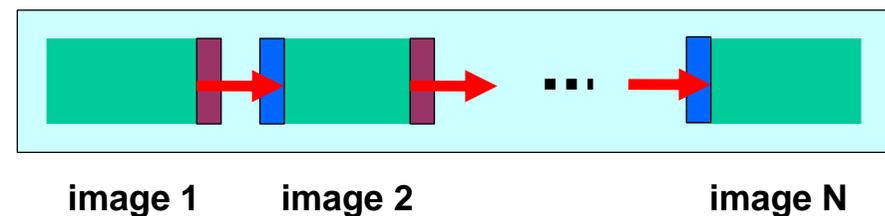
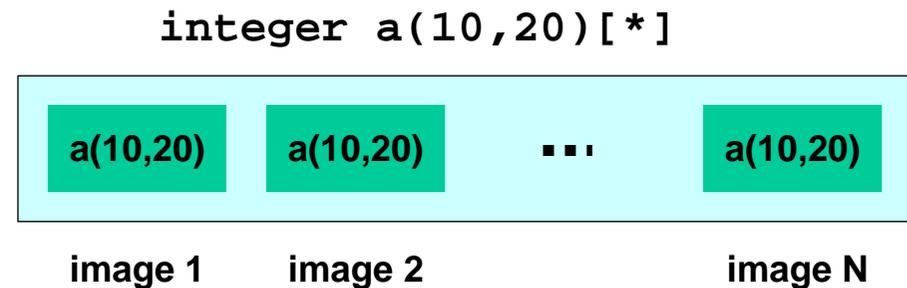
- プログラムは、パフォーマンス影響を与える要素に対して制御する。

- データの分散配置
- 計算の分割
- 通信をする箇所

- データの転送と同期の

言語プリミティブをもっている。

- amenable to compiler-based communication optimization

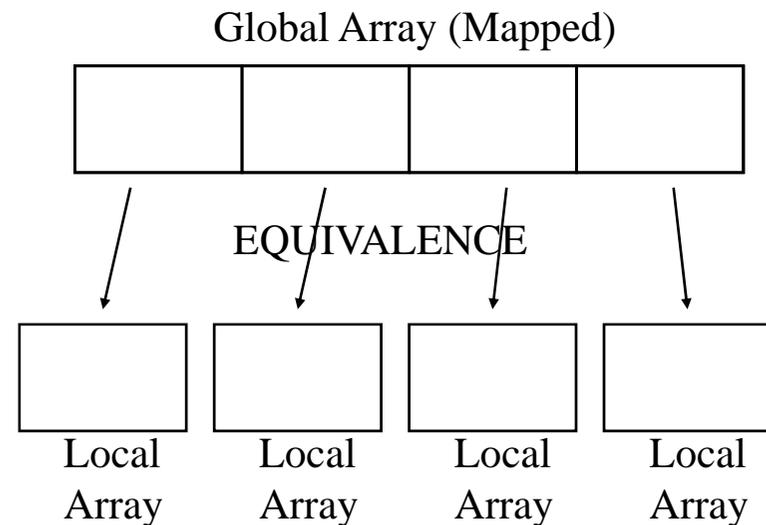


```
if (this_image() > 1)  
  a(1:10,1:2) =  
    a(1:10,19:20)[this_image()-1]
```

# XPFortran (VPP Fortran)

- NWT (Numerical Wind Tunnel)向けに開発された言語、実績あり
- localとglobalの区別をする。
- インデックスのpartitionを指定、それを用いてデータ、計算ループの分割を指示
- 逐次との整合性のある程度保つことができる。言語拡張はない。

```
!XOCL PROCESSOR P(4)
  dimension a(400),b(400)
!XOCL INDEX PARTITION D=
  (P,INDEX=1:1000)
!XOCL GLOBAL a(/D(overlap=(1,1))), b(/D)
!XOCL PARALLEL REGION
!XOCL SPREAD DO REGIDENT(a,b) /D
  do i = 2, 399
    dif(i) = u(i+1) - 2*u(i) + u(i-1)
  end do
!XOCL END SPREAD
!XOCL END PARALLEL
```



# Partitioned Global Address Space 言語の 利点・欠点



- MPIとHPFの中間に位置する
  - わかり易いモデル
  - 比較的、プログラミングが簡単、MPIほど面倒ではない。
  - ユーザから見えるプログラミングモデル。通信、データの配置、計算の割り当てを制御できる
  - MPIなみのtuningもできる。
    - プログラムとしてpack/unpackをかいてもいい。
- 欠点
  - 並列のために言語を拡張しており、逐次には戻れない。(OpenMPのようにincrementalではない)
  - やはり、制御しなくてはならないか。
  - 性能は？

# 現状のまとめ



- MPI
  - これが残念ながら、現状！
  - これでいいのか...!?
- OpenMP:
  - 簡単。incrementalに並列化できる。
  - 共有メモリ向け、100プロセッサまで
  - incrementalでいいのだが、そもそも分散メモリには対応していない。
  - MPIコードがすでにある場合は、Mixed OpenMP-MPI はあまり必要ないことが多い
- HPF:
  - 使えるようになってきた (HPF for PC cluster)
  - が、実用的なプログラムは難しいし、問題点もある
  - コンパイラに頼りすぎ。実行のイメージが見えない
  - そもそも、...
- PGAS (Partitioned Global Address Space) 言語
  - 米国では、だんだん広まりつつある。
  - MPIよりはまし。そこそこの性能もでる... が、まだ、one-sidedはむずかしい
  - 基本的に、プログラムを書き換える必要がある。
  - そもそも、このくらいで手をうってでもいいのか...
- 自動並列化コンパイラ
  - 究極。共有メモリにはそこそこ使えるようになってきている。が、分散メモリは、むずかしい。

- あまり、分散メモリ向けの言語の話はない。PGASぐらいか。
- プログラミング言語の研究は、マルチコアで盛り上がりを見せているが、相変わらずMPIとのハイブリッドだけ。
- MPIで満足しているのか？
  
- そもそも、もうすでに大方のプログラムはMPIで書かれてしまっているのか。
- 日本のユーザは、自分でプログラムを書いているケースがすくないので、新しい言語をつくっても役に立たない？
  
- でも、やっぱりMPIは問題だ！（と、私はおもう）
- 日本ではHPFがあったじゃないか？

# Why do we need parallel programming language researches?



- In 90's, many programming languages were proposed.
  - but, most of these disappeared.
- MPI is dominant programming in a distributed memory system
  - low productivity and high cost
- No standard parallel programming language for HPC
  - only MPI
  - PGAS, but...



is our solution!

## Current solution for programming

```
int array[YMAX][XMAX];
main(int argc, char**argv){
  int i,j,res,temp_res, dx,llimit,ulimit,
  MPI_Init(argc, argv);
  MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &i);
  MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
  dx = YMAX/size;
  llimit = rank * dx;
  if(rank != (size - 1)) ulimit = llimit + dx;
  else ulimit = YMAX;
  temp_res = 0;
  for(i = llimit; i < ulimit; i++){
    for(j = 0; j < 10; j++){
      array[i][j] = func(i, j);
      temp_res += array[i][j];
    }
  }
  MPI_Allreduce(&temp_res, &res, 1, MPI_INT, MPI_SUM, MPI_COMM_WORLD);
  MPI_Finalize();
}
```

Only way to program is MPI, but MPI programming seems difficult, ... we have to rewrite almost entire program and it is time-consuming and hard to debug... mmm



## We need better solutions!!

```
#pragma xmp template T[10]
#pragma xmp distributed T[block]
int array[10][10];
#pragma xmp aligned array[i][*] to
main(){
  int i, j, res;
  res = 0;
#pragma xmp loop on T[i] reducti
  for(i = 0; i < 10; i++){
    for(j = 0; j < 10; j++){
      array[i][j] = func(i, j);
      res += array[i][j];
    }
  }
}
```

We want better solutions ... to enable step-by-step parallel programming from the existing codes, ... easy-to-use and easy-to-tune-performance ... portable ... good for beginners.

WORK SHARING AND DATA SYNCHRONIZATION



# What's XcalableMP?



- XcalableMP (XMP for short) is:
  - A programming model and language for distributed memory , proposed by XMP WG
  - <http://www.xcalablemp.org>
- XcalableMP Specification Working Group (XMP WG)
  - XMP WG is a special interest group, which organized to make a draft on “petascale” parallel language.
  - Started from December 2007, the meeting is held about once in every month.
    - Mainly active in Japan, but open for everybody.
- XMP WG Members (the list of initial members)
  - Academia: **M. Sato**, T. Boku (compiler and system, U. Tsukuba), K. Nakajima (app. and programming, U. Tokyo), Nanri (system, Kyusyu U.), Okabe (HPF, Kyoto U.)
  - Research Lab.: Watanabe and Yokokawa (RIKEN), Sakagami (app. and HPF, NIFS), Matsuo (app., JAXA), Uehara (app., JAMSTEC/ES)
  - Industries: Iwashita and Hotta (HPF and XPFortran, Fujitsu), Murai and Seo (HPF, NEC), Anzaki and Negishi (Hitachi), (**many HPF developers!**)
- Funding for development
  - e-science project : “Seamless and Highly-productive Parallel Programming Environment for High-performance computing” project funded by MEXT,Japan
    - Project PI: Yutaka Ishikawa, co-PI: Sato and Nakashima(Kyoto), PO: Prof. Oyanagi
    - Project Period: 2008/Oct to 2012/Mar (3.5 years)

# HPF (high Performance Fortran) history in Japan

- Japanese supercomputer vendors were interested in HPF and developed HPF compiler on their systems.
- NEC has been supporting HPF for Earth Simulator System.
- Activities and Many workshops: HPF Users Group Meeting (HUG from 1996-2000), HFP intl. workshop (in Japan, 2002 and 2005)
- Japan HPF promotion consortium was organized by NEC, Hitachi, Fujitsu ...
  - HPF/JA proposal
- Still survive in Japan, supported by Japan HPF promotion consortium
- XcalableMP is designed based on the experience of HPF, and Many concepts of XcalableMP are inherited from HPF

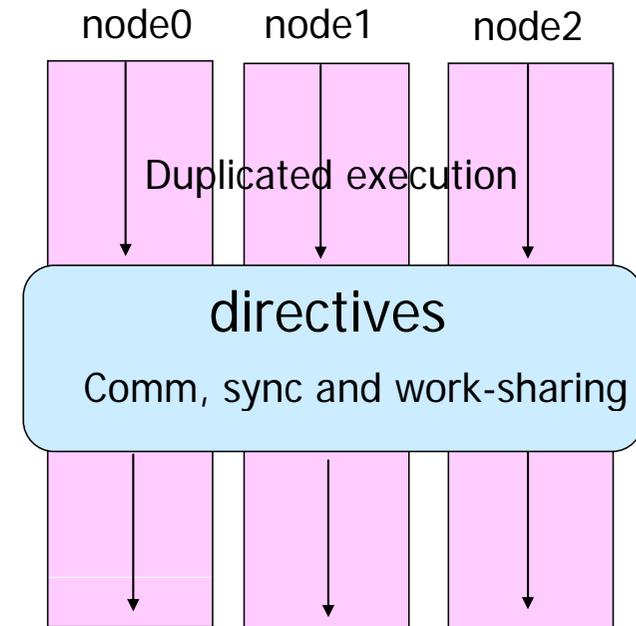
# Lessons learned from HPF

- “Ideal” design policy of HPF
  - A user gives a small information such as data distribution and parallelism.
  - The compiler is expected to generate “good” communication and work-sharing automatically.
- No explicit mean for performance tuning .
  - Everything depends on compiler optimization.
  - Users can specify more detail directives, but no information how much performance improvement will be obtained by additional informations
    - INDEPENDENT for parallel loop
    - PROCESSOR + DISTRIBUTE
    - ON HOME
  - The performance is too much dependent on the compiler quality, resulting in “incompatibility” due to compilers.
  - **Lesson :“*Specification must be clear. Programmers want to know what happens by giving directives*”**
  - The way for tuning performance should be provided.

Performance-awareness: This is one of the most important lessons for the design of XcalableMP

## XcalableMP : directive-based language eXtension for Scalable and performance-aware Parallel Programming

- **Directive-based language extensions** for familiar languages F90/C (C++)
  - To reduce code-rewriting and educational costs.
- **“Scalable” for Distributed Memory Programming**
  - SPMD as a basic execution model
  - A thread starts execution in each node independently (as in MPI) .
  - Duplicated execution if no directive specified.
  - MIMD for Task parallelism
- **“performance-aware” for explicit communication and synchronization.**
  - Work-sharing and communication occurs when directives are encountered
  - All actions are taken by directives for being “easy-to-understand” in performance tuning (different from HPF)



# Code Example

```
int array[YMAX][XMAX];
```

```
#pragma xmp nodes p(4)  
#pragma xmp template t(YMAX)  
#pragma xmp distribute t(block) on p  
#pragma xmp align array[i][*] with t(i)
```

data distribution

```
main(){  
  int i, j, res;  
  res = 0;
```

add to the serial code : incremental parallelization

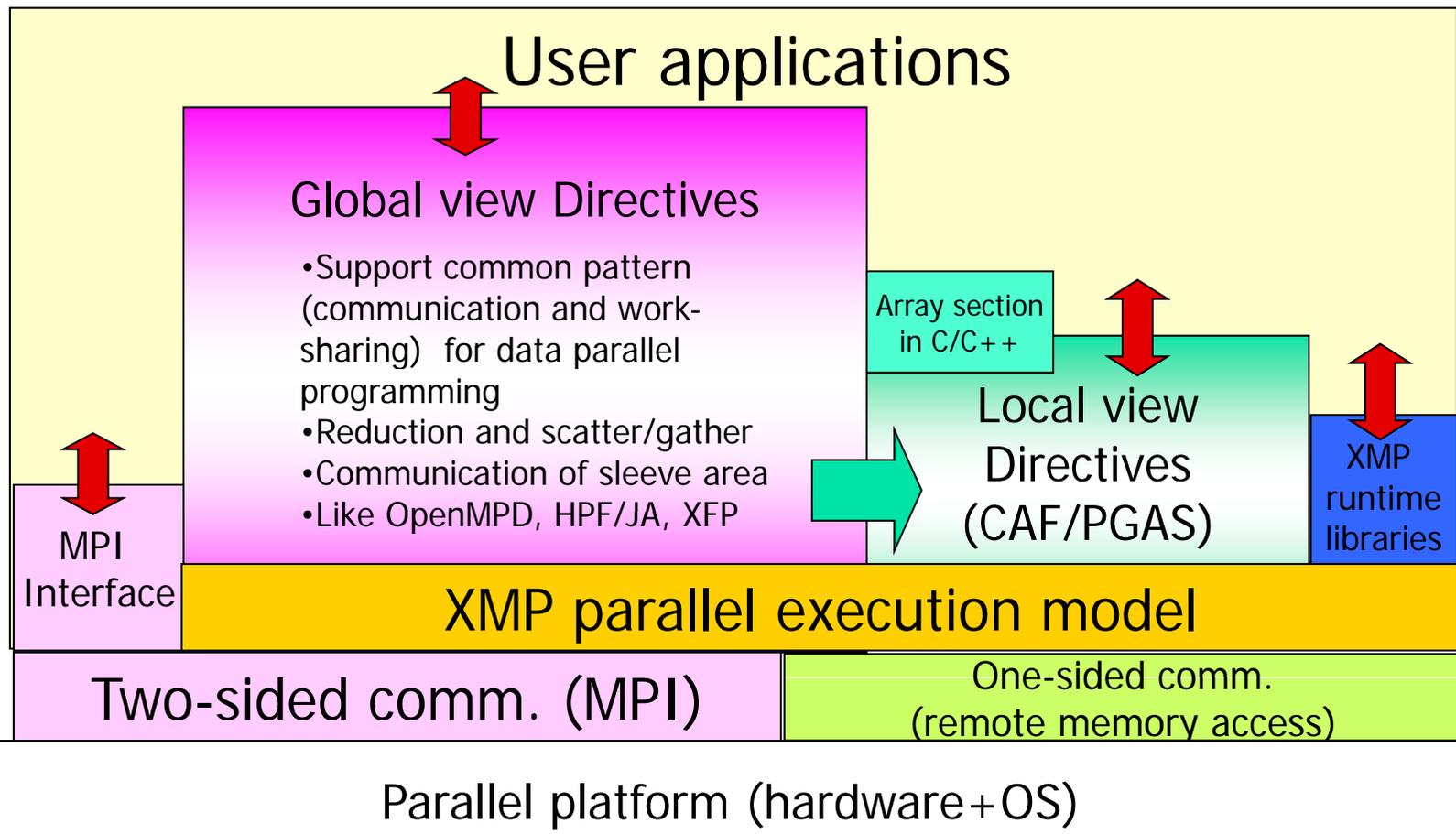
```
#pragma xmp loop on t(i) reduction(+:res)  
  for(i = 0; i < 10; i++)  
    for(j = 0; j < 10; j++){  
      array[i][j] = func(i, j);  
      res += array[i][j];  
    }  
}
```

work sharing and data synchronization

# Overview of XcalableMP



- XMP supports typical parallelization based on the **data parallel paradigm** and work sharing under "**global view**"
  - An original sequential code can be parallelized with **directives**, like OpenMP.
- XMP also includes CAF-like PGAS (Partitioned Global Address Space) feature as "**local view**" programming.



# Nodes, templates and data/loop distributions



- Idea inherited from HPF
- Node is an abstraction of processor and memory in distributed memory environment, declared by node directive.

**#pragma xmp nodes p(32)**  
**#pragma xmp nodes p(\*)**

- Template is used as a dummy array distributed on nodes

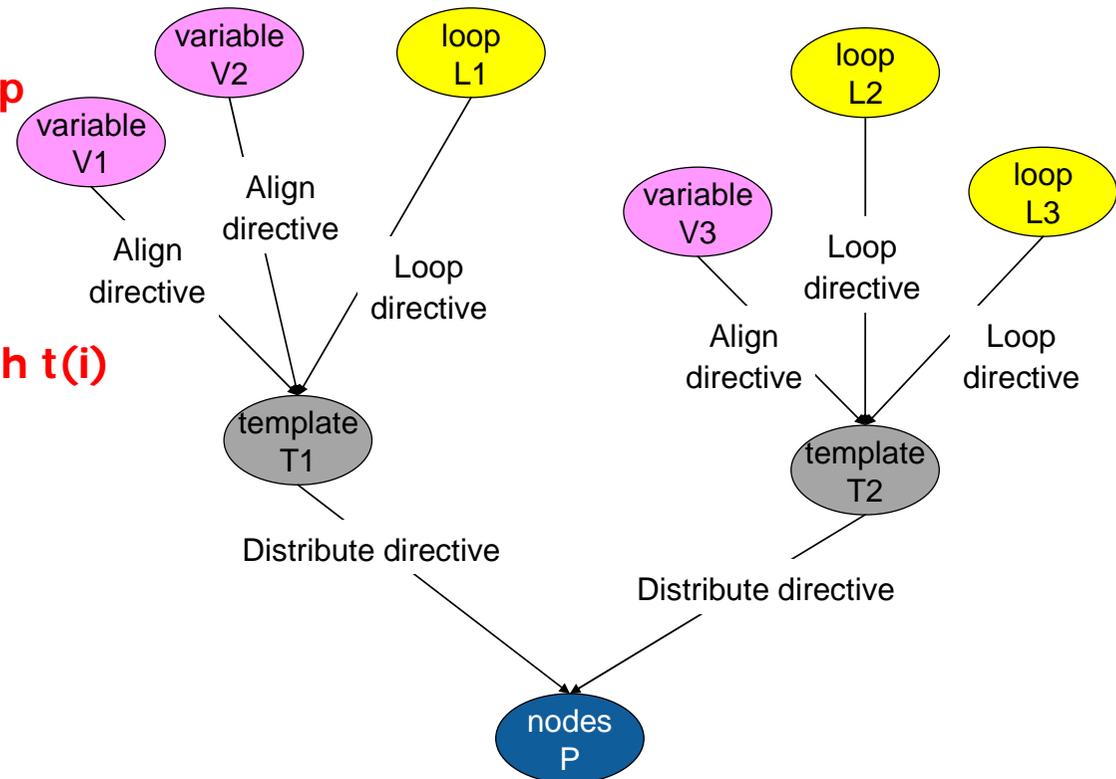
**#pragma xmp template t(100)**  
**#pragma distribute t(block) onto p**

- A global data is aligned to the template

**#pragma xmp align array[i][\*] with t(i)**

- Loop iteration must also be aligned to the template by on-clause.

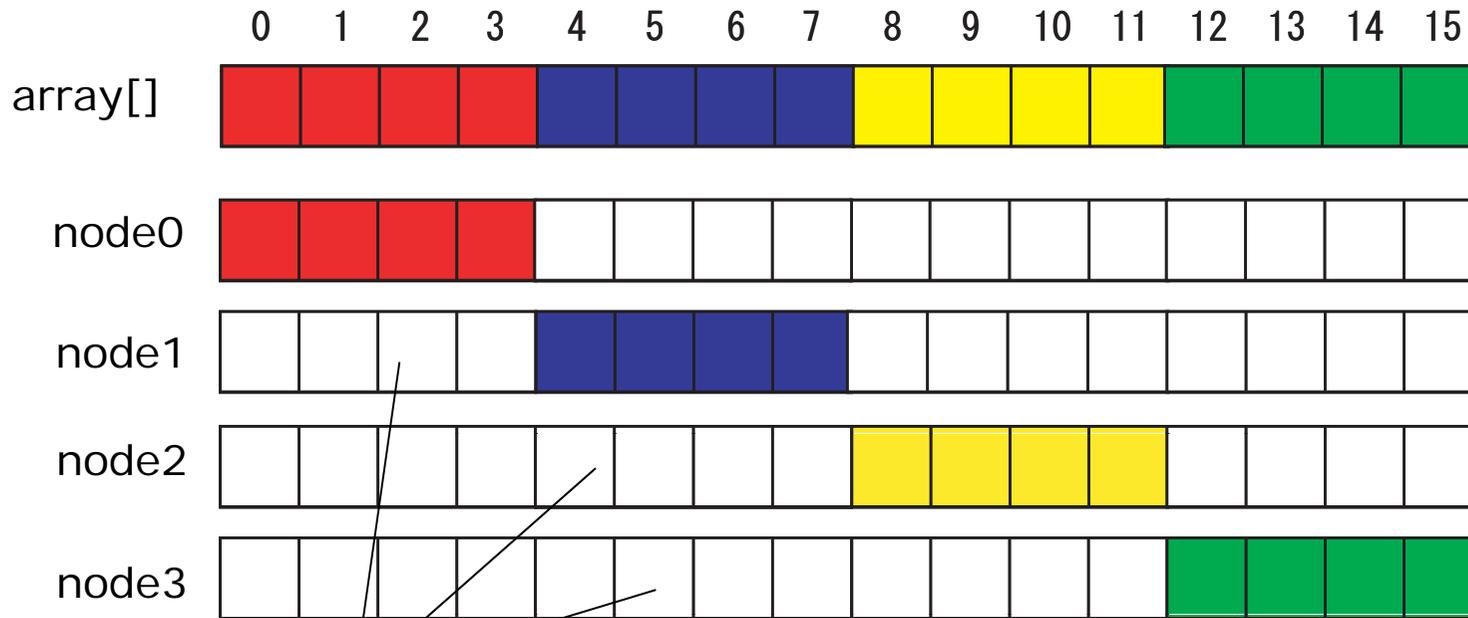
**#pragma xmp loop on t(i)**



# Array data distribution



- The following directives specify a data distribution among nodes
  - #pragma xmp nodes p(\*)
  - #pragma xmp template T(0:15)
  - #pragma xmp distribute T(block) on p
  - #pragma xmp align array[i] with T(i)



Reference to assigned to other nodes may causes error!!



Assign loop iteration as to compute own data



Communicate data between other nodes

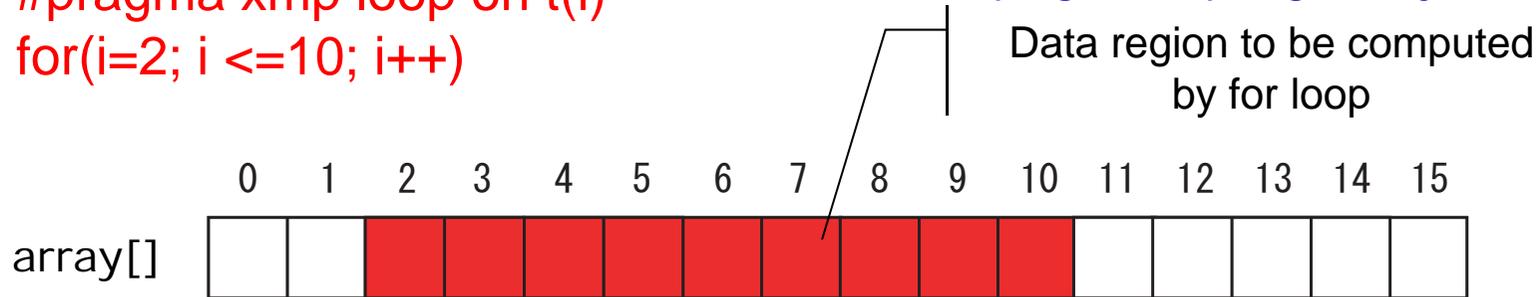
# Parallel Execution of “for” loop



- Execute for loop to compute on array

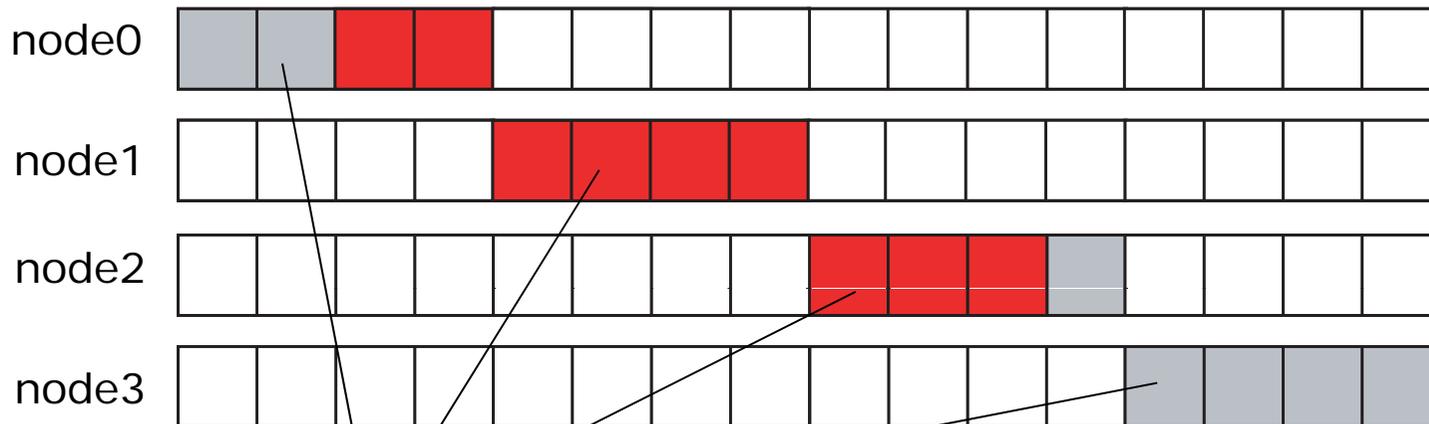
```
#pragma xmp loop on t(i)
for(i=2; i <=10; i++)
```

```
#pragma xmp nodes p(*)
#pragma xmp template T(0:15)
#pragma xmp distributed T(block) onto p
#pragma xmp align array[i] with T(i)
```



Execute “for” loop in parallel with affinity to array distribution by on-clause:

```
#pragma xmp loop on t(i)
```

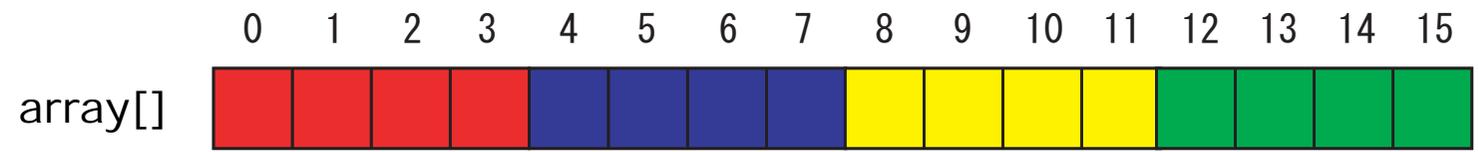


distributed array

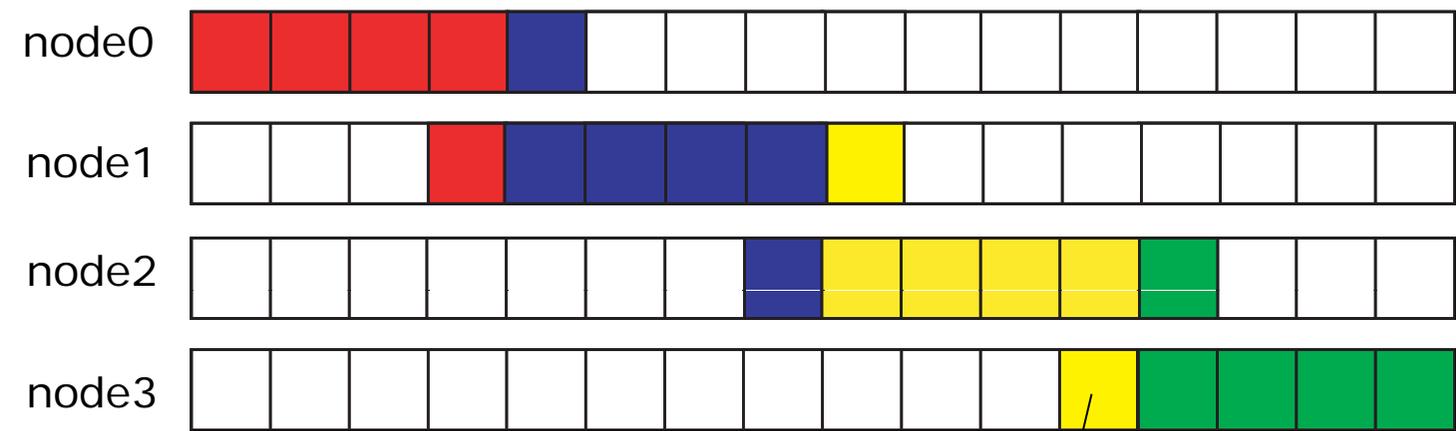
# Data synchronization of array (shadow)

- Exchange data only on “shadow” (sleeve) region
  - If neighbor data is required to communicate, then only sleeve area can be considered.
  - example:  $b[i] = array[i-1] + array[i+1]$

```
#pragma xmp align array[i] with t(i)
```



```
#pragma xmp shadow array[1:1]
```



Programmer specifies sleeve region explicitly  
 Directive: `#pragma xmp reflect array`

# XcalableMP コード例 (laplace, global view)



```
#pragma xmp nodes p[NPROCS]
#pragma xmp template t[1:N]
#pragma xmp distribute t[block] on p
```

ノードの形状の定義

```
double u[XSIZE+2][YSIZE+2],
       uu[XSIZE+2][YSIZE+2];
#pragma xmp aligned u[i][*] to t[i]
#pragma xmp aligned uu[i][*] to t[i]
#pragma xmp shadow uu[1:1]
```

Templateの定義と  
データ分散を定義

```
lap_main()
{
  int x,y,k;
  double sum;
  ...
}
```

データの分散は、  
templateにalign  
データの同期のための  
shadowを定義、この場  
合はshadowは袖領域

```
for(k = 0; k < NITER; k++){
  /* old <- new */
  #pragma xmp loop on t[x]
  for(x = 1; x <= XSIZE; x++)
    for(y = 1; y <= YSIZE; y++)
      uu[x][y] = u[x][y];
  #pragma xmp reflect uu
  #pragma xmp loop on t[x]
  for(x = 1; x <= XSIZE; x++)
    for(y = 1; y <= YSIZE; y++)
      u[x][y] = (uu[x-1][y] + uu[x+1][y]
                + uu[x][y-1] + uu[x][y+1])/4.0;
  }
  /* check sum */
  sum = 0.0;
  #pragma xmp loop on t[x] reduction(+:sum)
  for(x = 1; x <= XSIZE; x++)
    for(y = 1; y <= YSIZE; y++)
      sum += (uu[x][y]-u[x][y]);
  #pragma xmp block on master
  printf("sum = %g¥n",sum);
}
```

Work sharing  
ループの分散

データの同期

# XcalableMP Global view directives



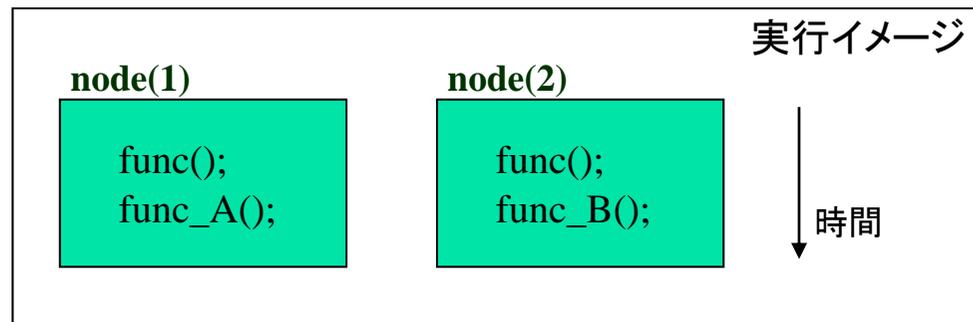
- Execution only master node
  - `#pragma xmp block on master`
  
- Broadcast from master node
  - `#pragma xmp bcast (var)`
  
- Barrier/Reduction
  - `#pragma xmp reduction (op: var)`
  - `#pragma xmp barrier`
  
- Global data move directives for collective comm./get/put
  
- Task parallelism
  - `#pragma xmp task on node-set`

# タスクの並列実行



- **#pragma xmp task on node**
  - 直後のブロック文を実行するノードを指定

例)       func();  
          #**pragma xmp tasks**  
          {  
          #**pragma xmp task on node(1)**  
          func\_A();  
          #**pragma xmp task on node(2)**  
          func\_B();  
          }



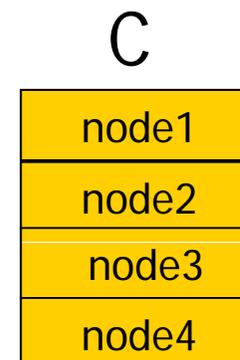
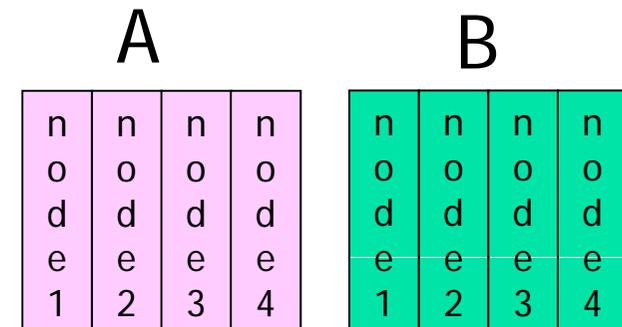
- 異なるノードで実行することでタスク並列化を実現

# gmove directive



- The "gmove" construct copies data of distributed arrays in global-view.
  - When no option is specified, the copy operation is performed *collectively* by all nodes in the executing node set.
  - If an "in" or "out" clause is specified, the copy operation should be done by one-side communication ("get" and "put") for remote memory

```
access.  
!$xmp nodes p(*)  
!$xmp template t(N)  
!$xmp distribute t(block) to p  
real A(N,N),B(N,N),C(N,N)  
!$xmp align A(i,*), B(i,*),C(*,i) with t(i)  
  
    A(1) = B(20)          // it may cause error  
!$xmp gmove  
    A(1:N-2,:) = B(2:N-1,:) // shift operation  
!$xmp gmove  
    C(:, :) = A(:, :)     // all-to-all  
!$xmp gmove out  
    X(1:10) = B(1:10,1) // done by put operation
```



# XcalableMP Local view directives

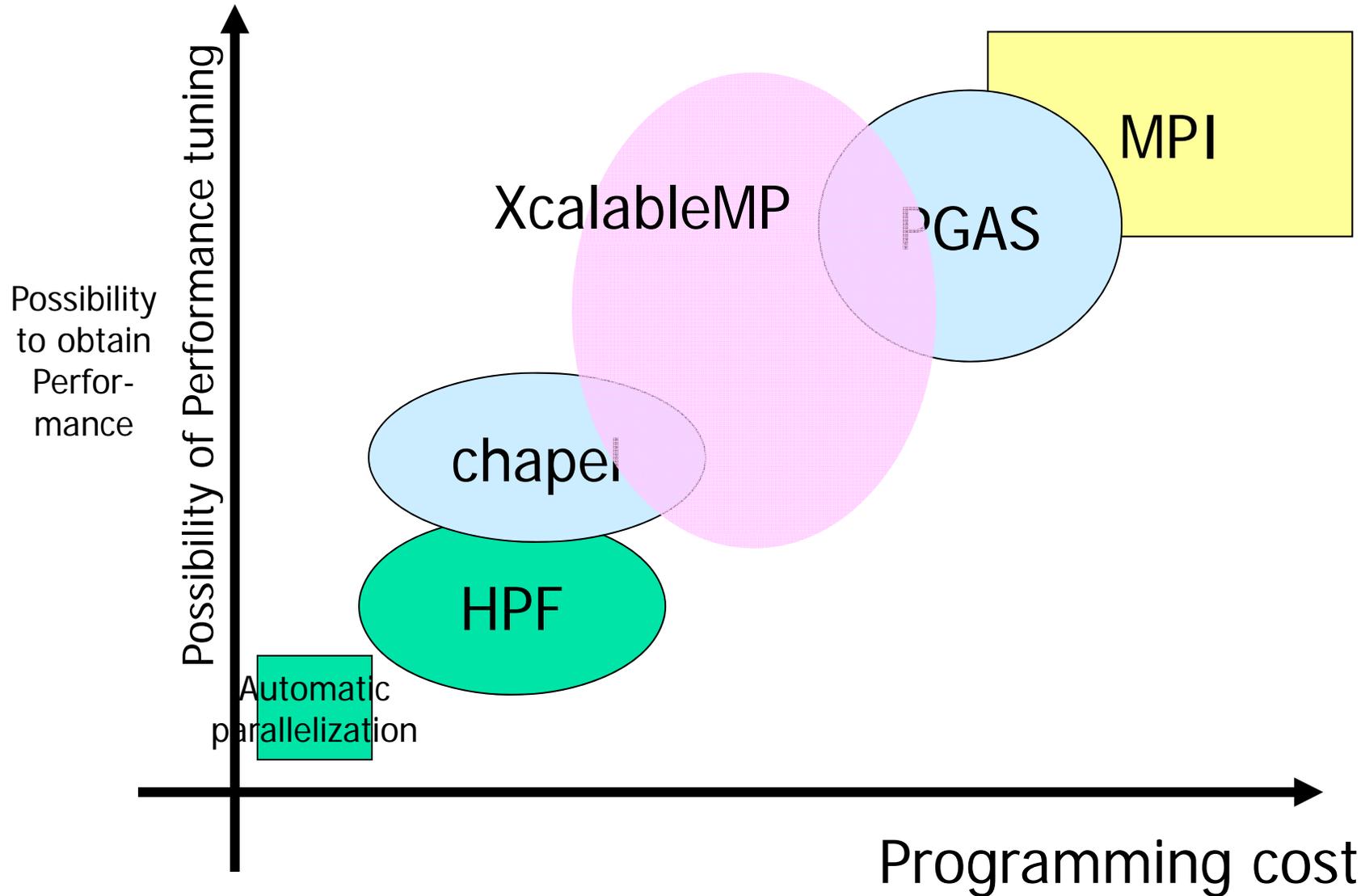
- XcalableMP also includes CAF-like PGAS (Partitioned Global Address Space) feature as "**local view**" programming.
  - The basic execution model of XcalableMP is SPMD
    - Each node executes the program independently on local data if no directive
  - We adopt Co-Array as our PGAS feature.
  - In C language, we propose array section construct.
  - Can be useful to optimize the communication
- Support alias Global view to Local view

Array section in C

```
int A[10]:  
int B[5];  
  
A[5:9] = B[0:4];
```

```
int A[10], B[10];  
#pragma xmp coarray [*]: A, B  
...  
A[:] = B[:]:[10]; // broadcast
```

# Target area of XcalableMP

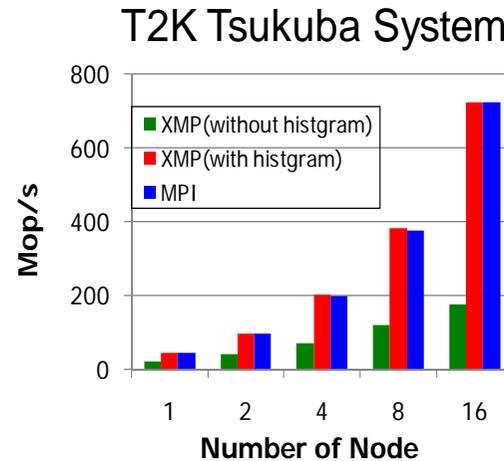


# Status of XcalableMP

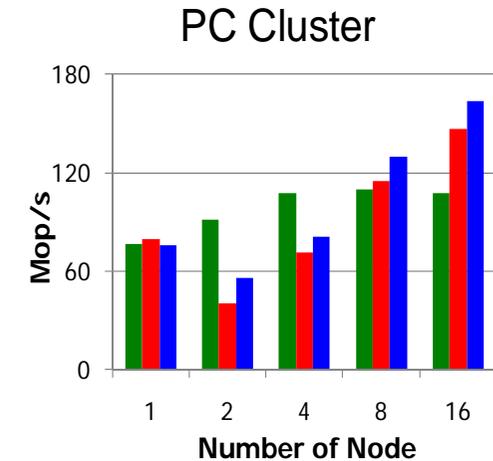


- Status of XcalableMP WG
  - Discussion in monthly Meetings and ML
  - XMP Spec Version 0.7 is available at XMP site.
  - XMP-IO and multicore extension are under discussion.
  
- Compiler & tools
  - XMP prototype compiler (xmpcc version 0.5) for C is available from U. of Tsukuba.
  - Open-source, C to C source compiler with the runtime using MPI
  - XMP for Fortran 90 is under development.
  
- Codes and Benchmarks
  - NPB/XMP, HPCCL benchmarks, Jacobi ..
  - [Honorable Mention in SC10/SC09 HPCCL Class2](#)
  
- Platforms supported
  - Linux Cluster, Cray XT5 ...
  - Any systems running MPI
    - The current runtime system designed on top of MPI

## NPB IS performance

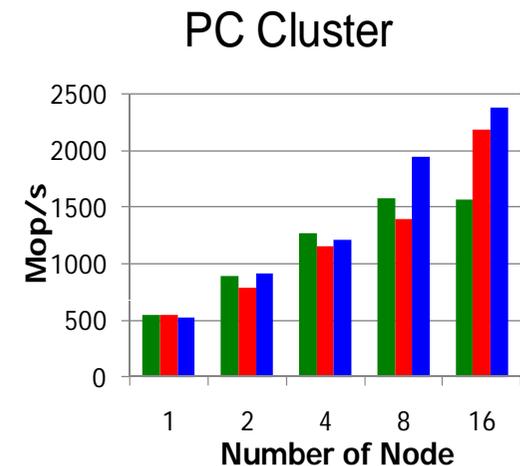
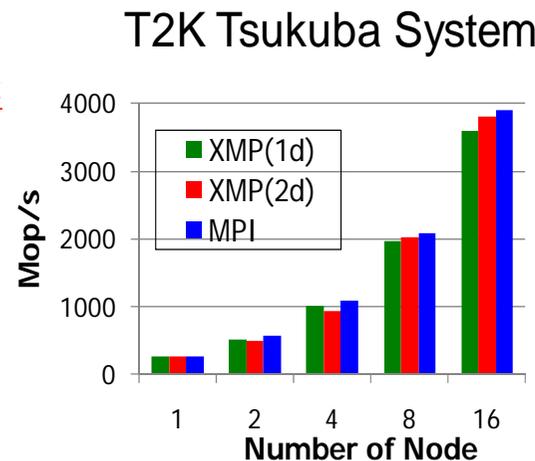


- Coarray is used
- Performance comparable to MPI



- Two-dimensional Parallelization
- Performance comparable to MPI

## NPB CG performance



# Agenda of XcalableMP



- Interface to existing (MPI) libraries
  - How to use high-performance lib written in MPI
  
- Extension for multicore
  - Mixed with OpenMP
  - Autoscopying
  
- XMP IO
  - Interface to MPI-IO
  
- Extension for GPU...

## ■ 現状

- ほとんどのクラスタがいまや、マルチコアノード(SMPノード)
- 小規模では格コアにMPIを走らせるflat MPIでいいが、大規模ではMPI数を減らすためにOpenMPとのハイブリッドになっている。
  - ハイブリッドにすると(時には)性能向上も。メモリ節約も。
- しかし、ハイブリッドはプログラミングのコストが高い。

## ■ 2つの方法

- OpenMPをexplicitに混ぜて書く方法
- loop directiveから、implicitにマルチスレッド・コード(OpenMP)を出す方法 → explicitに書くことになった

- loop directiveから、implicitにマルチスレッド・コード (OpenMP)を出す方法
  - loop directiveは基本的に、並列ループ(つまり、各iterationは並列に実行できる)
  - では、ノードの中でも並列に実行できるはず。
  - 問題となるケース

```
#pragma omp loop (i) on ...  
for( ... ) {  
    x += ...  
    t = ...  
    A(i) = t + 1;  
}
```

これをノード内で  
実行すると、xとかtが  
raceする。

**却下!!!  
賛同を得られず!!!**

# マルチコア対応



- デフォルトでは、シングルスレッドで実行
- マルチスレッド実行する場合は、thread(=スレッド数)を指示
  - OpenMPでいろいろなものを指定するのは面倒なので、auto scopingも検討

```
#pragma xmp loop (i) on ...  
for( ... i ...){  
#pragma omp for  
  for( ... j ...){  
    ....  
  }  
}
```

```
#pragma xmp loop (i) on ... threads ... openmpの指示行  
for( ... i ...){  
  ....  
}
```

- Design
  - Provide efficient IO for global distributed arrays directly from lang.
  - Mapping to MPI-IO for efficiency
  - Provide compatible IO mode for sequential program exec.
  
- IO modes
  - (native local IO)
  - Global collective IO (for global distributed arrays)
  - Global atomic IO
  - Single IO to compatible IO to seq. exec

# XMP IO functions in C



- Open & close
  - `xmp_file_t *xmp_all_fopen(const char *fname, int amode)`
  - `int xmp_all_fclose(xmp_file_t *fp)`
- Independent global IO
  - `size_t xmp_fread(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp)`
  - `size_t xmp_fwrite(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp);`
- Shared global IO
  - `size_t xmp_fread_shared(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp)`
  - `size_t xmp_fwrite_shared(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp);`
- Global IO
  - `size_t xmp_all_fread(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp)`
  - `size_t xmp_all_fwrite(void *buffer, size_t size, size_t count, xmp_file_t *fp);`
  - `int xmp_all_fread_array(xmp_file_t *fp, xmp_array_t *ap, xmp_range_t *rp, xmp_io_info *ip)`
  - `size_t xmp_all_fwrite_array(xmp_file_t *fp, xmp_array_t *ap, xmp_range_t *rp, xmp_io_info *ip)`
  - `Xmp_array_t` is a type of global distributed array descriptor
- Need "set\_view"?

# Fortran IO statements for XMP-IO

- Single IO
  - !\$xmp io single  
open(10, file=...)
  - !\$xmp io single  
read(10,999) a,b,c  
999 format( ... )
  - !\$xmp io single  
backspace 10
- C1. Collective IO
  - !\$xmp io collective  
open(11, file=...)
  - !\$xmp io collective  
read(11) a,b,c
- C1 Atomic IO
  - !\$xmp io atomic  
open(12, file=...)
  - !\$xmp io atomic  
read(12) a,b,c

注意：これは暫定版の仕様です。

# 並列ライブラリインタフェース

- すべてをXMPで書くことは現実的ではない。他のプログラミングモデルとのインタフェースが重要
- MPIをXMPから呼び出すインタフェース
- (MPIからXMPを呼び出すインタフェース)
- XMPから、MPIで記述された並列ライブラリを呼び出す方法
  - 現在、Scalapackを検討中
  - XMPの分散配列記述から、Scalapackのディスクリプタを作る
  - XMPで配列を設定、ライブラリを呼び出す
  - その場合、直によびだすか、wrapperをつくるか。

# GPU/Manycore extension



- 別のメモリを持つ演算加速装置が対象
  - メモリをどのように扱うかが問題
  - 並列演算はOpenMP等でも行ける
- Device指示文
  - Offloadする部分を指定
  - ほぼ同じ指示文を指定できる(但し、どの程度のことができるかはそのdeviceによる)
  - GPU間の直接の通信を記述ができる。
- Gmove指示文で、GPU/host間のデータ通信を記述

```
#pragma xmp nodes p(10)
#pragma xmp template t(100)
#pragma xmp distribute t(block) on p

double A[100];
double G_A[100];
#pragma xmp align to t: A, G_A
#pragma device(gpu) allocate(G_A)
#pragma shadow G_A[1:1]

#pragma xmp gmove out
    G_A[:] = A[:]    // host->GPU

#pragma xmp device(gpu1)
{
#pragma xmp loop on t(i)
    for(...) G_A[i] = ...
#pragma xmp reflect G_A
}

#pragma xmp gmove in
    A[:] = G_A[:]    // GPU->host
```

## 他にも



- Performance tools interface
- Fault resilience / Fault tolerance
- ...

# おわりに



- XMPを使うメリットは？
  - プログラムが(MPIと比べて)論理的に、簡単かける(はず)
  - 既存の言語C, Fortranから使える
  - Multi-node GPUに対応
  - マルチコア化が進むと、MPI-OpenMPは限界がある(とおもう)
  
- XMPは主流になれるのか？
  - 少なくとも、PGASはこの数年のトレンド。XMPは、CAFをサブセットとして含んでいる
  - HPFの経験がある(はず) HPFではある程度のプログラムはかけていた(はず)
  - GPUについては、わからない
  - すくなくとも、5年は開発・保守を続ける(つもり)
  - ポイントは、メーカーがついてくるか。現在のところ、富士通とCray...
  
- お願い
  - XMP/Fortranを鋭意、開発中。9月までには...
  - XMP/Cは一応使えているので、使ってみてください。
  - もちろん、京でも使えるようにします。